文章编号: 2095-2163(2023)07-0179-08

中图分类号: TP391; TP183 文献

文献标志码:A

基于改进 U-Net 网络的肺部 CT 图像分割算法研究

卢小燕,袁文昊,徐 杨

(贵州大学 大数据与信息工程学院,贵阳 550025)

摘 要:针对肺部疾病的诊疗,从计算机断层扫描(Computed Tomography, CT)图像中自动检测肺部病灶,对监测疾病进展和 进一步临床治疗具有重要意义。为此,基于 U-Net 网络,提出新型的肺部 CT 图像分割网络 LG-Net。利用带有注意力模块的 跳层连接对病灶区域提取边缘轮廓信息;其次,引入多级残差卷积与特征融合模块,弥补网络中的特征损失问题。在公开数 据集上的实验表明,LG-Net 提高了肺部 CT 图像的分割精度,相较于传统的 U-Net 算法具有更优异的分割性能。 关键词:病灶分割;多级残差卷积;注意力模块;特征融合模块

Research on lung CT image segmentation algorithm based on the improved U–Net network

LU Xiaoyan, YUAN Wenhao, XU Yang

(College of Big Data and Information Engineering, Guizhou University, Guiyang 550025, China)

[Abstract] For the diagnosis and treatment of lung diseases, automatic detection of lung infection from Computed Tomography (CT) images is of great significance in monitoring disease progression and further clinical treatment. Therefore, based on U-Net, a new lung CT image segmentation network LG-Net is proposed. Firstly, the edge contour information is extracted from the focal region by using the skip connection with the attention module. Secondly, the multi-level residual convolution and feature fusion modules are introduced to make up for feature loss in the network. Experiments on public datasets show that LG-Net improves the segmentation accuracy of lung CT images and has better segmentation performance than traditional U-Net algorithm.

[Key words] lesion segmentation; multilevel residual convolution; attention module; feature fusion module

0 引 言

目前,在肺部疾病的临床实践中,CT 作为一种 低成本、准确、高效的诊断工具,可以帮助医生诊断 病灶区域^[1-2]。医生可通过检视 CT 图像,判断患者 是否具有肺炎的显著特征,包括磨玻璃影、肺纤维化 和胸腔积液等。然而,随着现代工作节奏的加快,人 工筛查病灶区域成为了一种繁琐和费时的工作。为 了加速诊断以及提高患者的治愈率,建立快速自动 分割肺炎感染区域的辅助系统对疾病的评估至关重 要。

近年来,许多基于深度学习的人工智能 (artificial intelligence, AI)系统已经被提出,并且取 得了令人满意的效果。与传统的图像筛查严重依赖 人力相比,人工智能能够提供更安全、准确、高效的 成像解决方案。人工智能在肺炎诊治中的应用主要 包括专用医学成像平台、肺部感染区域分割、临床评 估和诊断、以及临床研究。分割作为预测疾病进化 的重要步骤,可以在 CT 图像中标记目标区域,从而 进一步评估和量化。针对多站点数据差异大的问 题,周子棋等学者^[3]提出了一种基于 U-Net 的深度 卷积网络,通过重采样体素间距和 ROI 提取,并且 运用了深监督和集成分割来提升网络性能。Wu 等 学者^[4]开发了一种新型的联合分类和分割系统,用 来完成新冠肺炎肺部 CT 的实时和解释诊断。Fan 等学者^[5]提出了边缘注意模块和反向注意模块来 增强病灶区域表示;为了缓解数据短缺问题,同时设 计了基于随机选择传输的半监督框架。

然而,目前现有的 CT 影像病灶分割网络仍然 具有分割准确度不够高、病灶边缘不清晰以及误分 割区域明显等问题。并且由于肺部 CT 影像组织纹 理复杂以及与附近器官之间的对比度较低,完成肺

基金项目:贵州省科技计划项目(黔科合支撑[2021]一般176)。

作者简介: 卢小燕(1997-), 女, 硕士研究生, 主要研究方向:机器学习、计算机视觉; 袁文昊(1998-), 男,硕士研究生,主要研究方向:深度 学习、计算机视觉; 徐 杨(1980-), 男,博士,副教授,主要研究方向:数据挖掘、机器学习。

部病灶分割任务异常艰巨。为此,本文基于 U-Net 提出了一种注意力特征融合网络(LG-Net),用于肺 部 CT 图像中的肺炎感染区域分割。提高在具有复 杂纹理的 CT 影像下的病灶分割准确度。本文主要 贡献有以下 3 点:

(1)在编码器中,设计了一种多级连接的残差 卷积结构。多分支残差连接的方式显著提高了网络 在下采样期间的特征重用频率,增强网络对病灶区 域的特征提取性能。

(2)在跳层连接中,设计了一种有效的局部与 全局注意力机制。在多尺度的感知范围内,计算像 素位置相关性,扩大同类像素的激活区域。同时,由 跳层连接将此局部与全局融合的像素位置注意力信 息传输到解码器中,有效修正上采样时的特征像素 值偏差,提高病灶区域的分割精度。 (3)在解码器中,设计了一种新颖的特征融合 模块。该模块可进一步强化局部与全局注意力机制 与各级上采样输出的特征像素值,优化特征融合效 果。

1 相关基础知识

1.1 U-Net 基础模型

Ronneberger 等学者^[6]于 2015 年提出了经典的 医学图像分割算法 U-Net 网络模型。其整体网络 结构呈现"U"型,左侧是编码器,进行下采样,完成 图像特征提取;右边是解码器,进行上采样,完成图 像尺寸恢复。其中,U-Net 的编码器和解码器通过 跳跃连接将同层次的特征图进行融合,从而提高细 节轮廓信息的定位精度。U-Net 网络结构如图 1 所 示。





1.2 基本残差单元

一般情况下,随着神经网络深度的增加,提取到 的不同层次信息会越多,但是达到某个程度后会出 现饱和状态,随着深度加深,网络性能却在退化。在 2016年,He等学者^[7]提出了深度残差的卷积神经 网络结构,很好地改善了深度神经网络难以训练的 问题,比如:梯度消失、梯度爆炸的问题。

不同于卷积神经网络,残差网络的特殊之处在 于多了一个残差单元,具体结构如图 2 所示。输入 特征 X₁,经过 3 × 3 卷积层、批归一化处理(*BN*)和 *ReLU*激活函数后,得到残差项 X₂,然后与残差分支 合并得到残差结果 X。针对残差网络,关键是残差 项 X₂,当残差项为0时,相当于恒等映射;当其不为 0时,相当于一个卷积神经网络,有效防止了网络产 生特征退化的现象,获得更优的性能。残差项 X₂和 残差结果 X 可由如下公式进行计算:

$$X_2 = ReLU\{BN[f(X_1)]\}$$
(1)

$$X = X_1 + X_2$$
 (2)
表示 3×3 卷积操作。

其中, f(·) 表示 3×3 卷积操作。



1.3 像素关联度计算

图像分割是一项基本的计算机视觉任务,目的是 对原始图像进行像素级分类。为了更好利用像素的 上下文信息,加强像素关联度,Wang 等学者^[8]提出了 像素关联模块(Pixel Correlation Module,PCM)。和传 统的自注意力机制相比,PCM 去掉了残差连接。其 结构是自注意力机制的核心部分,经过一定程度的修 正,并且通过正则化的监督训练,使用余弦距离来评 估像素间的特征相似度,数学计算公式见如下:

$$f(x_i, x_j) = \frac{\theta(x_i)^{\mathsf{T}} \theta(x_j)}{\| \theta(x_i) \| \cdot \| \theta(x_j) \|}$$
(3)

其中, f(·)可计算像素位置相关性,使用像素 间的余弦距离表示。

此外,对于像素间的位置相关性,使用归一化特 征空间的内积来计算,在式(3)上积分并加以修改, 从而得到:

$$y_{i} = \frac{1}{C(x_{i})} \sum_{\forall j} ReLU \left(\frac{\theta(x_{i})^{\mathsf{T}} \theta(x_{j})}{\| \theta(x_{i}) \| \cdot \| \theta(x_{j}) \|} \right) \hat{y}_{j}$$

$$(4)$$

其中, *ReLU* 激活函数有效抑制负值激活相关 \hat{y}_{j} 表示输入 x_{j} 对应的位置信息; $\theta(\cdot)$ 可通过 1× 1 卷积实现。

2 本文研究成果

2.1 改进的 U-Net 模型

本文在 U-Net 模型的基础上构建了自动分割 肺部病灶区域的 LG-Net 模型, 其整体架构如图 3 所示。该模型保留了 U-Net 模型的编码-解码结 构,具体保留了4次下采样和4次上采样操作以及 4条跳层连接支路。与 U-Net 模型不同的是,在各 级下采样尾部,LG-Net 增加了提出的多级残差卷积 结构,提高特征提取性能;在各跳层连接支路中, LG-Net 嵌入了一种局部与全局的注意力机制,通过 局部与全局的像素位置相关性计算扩大特征感知区 域;在各级上采样中,传统的 U-Net 模型只是将浅 层的特征与上采样特征按通道维度进行拼接,这样 并不能很好地融合语义特征,从而达到紧耦合的程 度。LG-Net 利用所提出的特征融合模块首先增强 跳层连接支路和上采样的输出特征像素显著性,再 进行特征融合,提高低级语义和高级语义特征的融 合质量。



图 3 LG-Net 模型的架构图

Fig. 3 The architecture of the LG-Net model

从具体的图像处理流程来说,首先将 CT 影像 切片输入到编码器中逐级提取肺炎病灶特征;同时, 各级跳层连接支路中的局部与全局注意力机制计算 像素位置相关性,扩大图像特征感知区域;再将编码 器和跳层连接的特征信息输入到解码器中,经过线 性插值和特征融合操作将特征图逐级恢复到原始输 入图像尺寸;最后,利用 Sigmoid 激活函数计算像素 分类得分,得到语义级病灶区域像素分类。

2.2 多级残差卷积

为了将残差结构的优势应用到传统的 U-Net 模型中,本文对基本残差单元做了相应的改进,所提 出的多级残差卷积如图 4 所示。多级残差卷积设计 了 3 组基本残差结构,逐级进行特征提取。同时,该 模块将各级残差单元的结果作为输出,并在模块的 末尾进行融合。由此强化残差结构的作用,提高网 络的特征提取性能。不同于基本残差单元,多级残 差卷积的主干以卷积、批归一化、ReLU 激活函数 (CONV+BN+ReLU)作为一个处理单元;残差分支 增加了卷积和批归一化处理(CONV+BN)。批归 一化和ReLU激活函数的加入使得网络利于训练,并 加快收敛速度。



图 4 多级残差卷积

Fig. 4 Multi-level residual convolution

2.3 局部与全局注意力融合模块

注意力机制可以使得卷积神经网络自适应地关 注到图像中重要的区域,有效提高网络的分割性能。 而 U-Net 模型的跳层连接旨在通过拼接将浅层特征 的位置信息与深层的语义信息相融合。鉴于此,本文 将注意力机制与 U-Net 模型的跳层连接相结合,捕获 来自浅层特征的位置区域,增强其特征属性。

受到 PCM 模块的启发,本文设计了一种局部与 全局的注意力融合模块(Local and Global Attention Fusion module, LG-Attention)处理不同感知范围内的 像素位置相关性,进一步细化病变区域,如图 5 所示。



图 5 局部与全局注意力融合模块

Fig. 5 Local and global attention fusion module

基于等分的思想, LG-Attention 将通道数、长和 宽分别为 C_1 、H、W的全局特征图F均分为4组通道 数、长和宽分别为 C_1 、 $\frac{H}{2}$ 、 $\frac{W}{2}$ 的局部特征子图 f_1 , f_2 、 f_3 、 f_4 。对于每一个局部特征子图,首先整形为 $\frac{HW}{4}$ × C_2 与 C_2 × $\frac{HW}{4}$ 的一维形式,再使用 PCM 模块进行上 述的像素相似性计算得到尺寸为 $\frac{HW}{4}$ × $\frac{HW}{4}$ 的局部 注意力图 f_1 *、 f_2 *、 f_3 *、 f_4 *。同时,全局特征图 也进行同样的像素相似性计算得到全局注意力图 F*。然后,将所有局部注意力图按原始位置拼接并 调整尺寸与f*一致,再与F*进行像素加权聚合得 到融合了局部与全局注意力的特征图。最后,将得 到的注意力特征图与原始输入特征图按元素相乘以 达到增强特征区域的效果。整体计算过程可用如下 公式进行描述:

$$f_1, f_2, f_3, f_4 = Split(F)$$
 (5)

$$f_i^* = PCM(f_i), \ i \in N \tag{6}$$

$$f^* = Reshape(Cat(f_1^*, f_2^*, f_3^*, f_4^*))$$
(7)

 $F^* = PCM(F) \tag{8}$

$$F_{LG} = PWA(f^*, F^*)$$
(9)

其中, *Split*(•) 将输入特征图均分为 4 组局部 特征图; *PCM*(•) 表示像素相似性计算; *Cat*(•) 与 *Reshape*(•) 是局部注意力图拼接与整形的过程; *PWA*(•) 表示像素加权聚合。 由于局部注意力与全局注意力的像素相关性计 算范围不同,所以关注到的特征区域也就不同。如 何将计算出的局部注意力值与全局注意力值进行有 效地融合,本文提出了一种像素加权聚合的方法。 具体而言,在特征图的同一位置局部注意力与全局 注意力所计算得到的值并非一致,若直接按照对应 元素相加会造成错误计算的非特征像素值更加显著 的结果。而像素加权聚合的方法可按照局部与全局 注意力计算得到的结果按比例对特征图的对应像素 值加权相乘再聚合,达到能够自主突显特征区域而 抑制非特征区域的效果。相应数学公式具体如下:

$$PWA(x_i, y_i) = \frac{x_i}{x_i + y_i} x_i + \frac{y_i}{x_i + y_i} y_i$$
(10)

其中,*i*是像素索引,*x_i、y_i*分别表示局部与全局 的注意力特征值。

2.4 特征融合模块

在传统的 U-Net 模型中,来自跳层连接的浅层 特征与上采样特征直接按照通道维度进行拼接,这 使得后面的网络层能够在浅层特征与深层特征之间 自由选取,有利于完成语义分割任务。然而,这种简 单的拼接方式只保证了特征信息无障碍传递,并不 是最好的选择。

为此,本文设计了一种特征融合模块(Feature Fusion module, FF),具体结构如图 6 所示。图 6 中, $L_1 \ L_2$ 分支是该模块的关键部分,浅层特征与深层特征按通道维度拼接后分别输入到 $L_1 \ L_2$ 分支中进行特征强化。在 $L_1 \ L_2$ 分支中,首先使用 1×1 卷 积降低特征图的通道数;再使用批归一化和 *ReLU*激活函数调整元素值大小;然后分别使用 3×3 卷积和 5×5 卷积在不同感受野下捕捉多尺度的像素特征;最后,采用与 SE 模块^[9]相似的通道特征提取模块 RSE 提高特征区域的显著性。 $L_1 \ L_2$ 分支的输出结果可视为浅层特征与深层特征的权重特征图。浅层特征与深层特征进行加权融合后再按照通道维度进行拼接,在进行特征传递的同时有效地增强了特征表现力。







特征融合模块中的 RSE block 结构如图 7 所示。首先使用 1×1 卷积层改变通道维度,接着通过 3×3 卷积层获取通道数、长和宽为 C、H、W 的特征 图。其中,3×3 卷积层后使用 Drop out 和批归一化 处理。为了得到全局特征权重,使用全局平均池化 操作 F_{sa},得到维度为 1×1×C 的特征映射 z, 即:

$$z = F_{sq}(u) = (1/(H \cdot W)) \sum_{i=1}^{H} \sum_{j=1}^{W} u(i, j) \quad (11)$$

然后,通过2个全连接层捕获通道依赖关系。 为了进一步降低模型的参数复杂度,第一个全连接 层以1:6的比例降低通道维度,经过激活函数 *F_{ex}* 后,第二个全连接层将通道恢复到原始维度,各个通 道学习到的激活值可以表示为:

 $s = F_{ex}(z, W) = \sigma(W_2 \cdot \delta(W_1 \cdot z))$ (12)

全局平均池化和全连接层重新调整特征图中各 通道的权重,增强病灶区域相关像素的权重,并抑制 噪声权重。残差块的引入是为了防止梯度加深时, 出现模型无法收敛的问题。RSE block 可以在稍微 增加模型复杂度和运算量的同时显著提高特征融合 质量。RSE block 的函数表达式为:



图 7 KSE 候块 Fig. 7 RSE block

(13)

$$y = x + u \times s$$

其中, x 是输入, y 是输出。

2.5 损失函数

在图像分割领域,广泛采用交叉熵损失函数为 主函数。为了解决 CT 图像类别不平衡以及难分类 样本的问题,本文通过结合 Dice Loss 函数和 Focal Loss 函数来训练 LG-Net 模型。

(1) Dice Loss 函数。定义见下式:

$$L_{Dice} = C - \sum_{c=0}^{C-1} \frac{TP_n(c)}{TP_p(c) + \alpha FN_p(c) + \beta FP_p(c)}$$
(14)
(2) Focal Loss 函数。定义见下式:

$$L_{Focal} = -\frac{1}{N} \sum_{c=0}^{C-1} \sum_{n=1}^{N} g_n(c) (1 - p_n(c))^2 \log(p_n(c)) \quad (15)$$

因此,推得的最终的损失函数的公式为:

$$L_{total} = \gamma L_{Dice} + (1 - \gamma) L_{Focal}$$
(16)

其中, c 设为某个特定类; $TP_p(c)$, $FN_p(c)$, $FP_p(c)$ 为对应的的真阳性率、假阴性率、假阳性率; $p_n(c)$ 指像素 n 为 c 类时的概率; $g_n(c)$ 指像素 n 为 c 类的真实情况; C 为总类数; N 为像素数量总和; a 和 β 分别为假阴性和假阳性的惩罚权重, 均设置为 $0.5; \gamma 与 1 - \gamma$ 为 Dice Loss 和 Focal Loss 的权重, y 设 置为 0.3。

3 实验设置与评价指标

3.1 实验设置

本次实验所用数据集由 COVID - 19 CT segmentation dataset 和 COVID - 19 CT Segmentation dataset nr. 2 共同组成,总共有 6 804 张切片。 COVID-19 CT Segmentation dataset 由意大利医学和介入放射学会收集的 20 名 COVID-19 患者的 100 张轴向 CT 图像组成。COVID-19 CT Segmentation dataset nr. 2 由 Radiopaedia 机构提供。

本实验基于 Nvidia RTX3080TI GPU, 网络基于 Ubuntu20.04 系统的 Pytorch 深度学习框架,编程语 言为 Python。网络使用 Adam 优化器训练,将数据 集的批尺寸设置为 4,图片尺寸设置为 512×512,初 始学习率为 0.01,执行 120 次迭代。

3.2 实验评价指标

为了评估本文所提模型的分割效果,采用图像分割中常用的准确度(Accuracy, ACC)、平均交并比 (Mean Intersection over Union, *MIoU*)作为评价指标。

(1) ACC。 是被正确判断的像素占总像素数的 比例,可由下式来求值:

$$ACC = \frac{TP + TN}{TP + FP + TN + FN}$$
(17)

(2) *MIoU*。是2个集合的交并比的平均值,可由下式来求值:

$$MIoU = \frac{1}{k+1} \sum_{i=0}^{k} \frac{TP}{FN + FP + TP}$$
(18)

4 实验结果与分析

4.1 主流网络对比

为了评估本文算法的性能,做了3种主流网络 模型的对比实验,分别是:所提出的网络、SegNet 网 络^[9]、U²-Net 网络^[10]。结果见表1,加粗表示最好 结果。通过数据分析可知,本文所提出的 LG-Net 在数据集上相较于 SegNet 网络准确度提高了16%, 平均交并比提升了17%;相较于 U²-Net 网络准确 度提高了12%,平均交并比提升了4%。结果证实 了本文所提网络的有效性。

表1 不同网络的病灶分割结果

Tab. 1 Lesion segmentation effect of different networks

数据集	网络模型	准确度/%	平均交并比/%
COVID-19 数据集	SegNet ^[9]	78.8	68.8
	$U^2\text{-}Net^{[10]}$	81.2	76.9
	LG-Net	91.5	80.3

图 8 展示了各模型在实际训练中的准确度变 化。可以看出,本文算法相较于 SegNet 和 U²-Net 都有明显的提升。在训练初期相较于其他网络LG-Net 更加稳定。本文提出的多级残差卷积、注意力 模块和特征融合模块在特征提取以及信息融合方面 获得了良好的进展。由此得出,本文模型性能优于 SegNet 网络和 U²-Net 网络。



Fig. 8 Accuracy under different models

图9是5张不同CT图像分割结果的可视化图。 从图9中可以看出,SegNet网络和U²-Net网络在一 些复杂CT影像切片中分割不够准确。而本文所提 出的LG-Net相比于其他对比网络,病灶区域分割 更加完整,边缘轮廓更加清晰。LG-Net的分割结果 最接近于专家金标准,对肺炎感染区域的分割能力 相较于其他网络有较强的竞争力。



(e) LG-Net(ours)图 9 部分分割结果可视化

4.2 消融实验

为清晰地说明本文提出的多级残差卷积、局部 与全局注意力融合模块和特征融合模块的贡献大 小,本节进行了消融实验,结果见表 2,加粗表示最 好结果。以原始的 U-Net 为基准,在加入本文提出 的 3 种模块之后,各算法性能指标均有不同的提升。 其中,加入局部与全局注意力模块后的提升最为明 显。准确度与平均交并比的提升比例分别为 18.5% 和 9%。本文提出的 LG-Net 在分割上的准确度和 平均交并比可达到 91.5%和 80.3%,相较于 U-Net 分别提升了 17.6 和 15%。综上所述,在肺炎感染 区域分割任务上,LG-Net 分割精度更高,更具有优 势。

	表 2	消融实验结	課	
Tab. 2	Ablation stu	udies of the	proposed	method

基准	多级残差 卷积	局部与全局 注意力模块	特征融合 模块	准确度/ %	平均交 并比/%
\checkmark				77.8	69.8
\checkmark	\checkmark			84.9	74.6
		\checkmark		89.7	76.1
			\checkmark	86.6	75.4
\checkmark	\checkmark		\checkmark	91.5	80.3

为直观地了解各模块的作用,本文选取了部分 分割测试图进行对比,如图 10 所示,黄色框表示分 割不准确的区域。图 10(a)表示在 U-Net 的基础上 加入多级残差卷积后的分割结果对比。得益于多级 残差卷积使得网络的特征提取能力增强,在纹理较 为复杂的 CT 影像中,病灶分割区域明显更为完整, 更加接近于专家金标准。从图 10(b)中可看出,在 跳层连接中嵌入局部与全局注意力模块后,病灶区 域中的局部微小非感染区域分割更为准确。由于像 素位置相关性的计算,很好地修正了病灶特征像素 值,减少了像素误分类情况。最后,加入特征融合模 块的分割结果对比如图 10(c)所示。可以看出,病 灶区域的边缘细节特征分割更为明显。特征融合模 块在上采样过程中增强了病灶特征的表现力。



Fig. 10 Visualization of segmentation effect

5 结束语

基于深度学习的医学图像分割在计算机辅助诊断中具有极其重大的意义。本文提出了一种针对肺炎病灶区域的分割模型,首先,基于多级残差卷积结构和局部与全局注意力融合模块,能够有效提高特

征提取性能,提高局部细节特征的表现力。其次,在 解码分支引入了特征融合模块,实现特征增强,减少 像素误分类情况。实验结果表明,提出的模型优于 其他医学图像分割模型,能够得到更精确的分割结 果。在未来工作中,将对网络进行多方面的优化,将 2D与3D结合,并应用于其他2D医学影像分割任 务中。

参考文献

- [1] NICOLA M, ALASFI Z, SOHRABI C, et al. The socio-economic implications of the coronavirus pandemic (COVID-19): A review
 [J]. International Journal of Surgery, 2020, 78: 185-193.
- ZHU Na, ZHANG Dingyu, WANG Wenling, et al. A novel coronavirus from patients with pneumonia in China, 2019 [J]. New England Journal of Medicine, 2020, 382(8): 727-733.
- [3] 周子棋,康莉,黄建军. 多站点新冠肺炎肺部 CT 图像的三维深 度卷积分割[J]. 信号处理,2021,37(11):2178-2184.
- [4] WU Yuhuan, GAO Shanghua, MEI Jie, et al. Jcs: An explainable covid-19 diagnosis system by joint classification and segmentation
 [J]. IEEE Transactions on Image Processing, 2021, 30: 3113-3126.
- [5] FAN D P, ZHOU T, JI G P, et al. Inf-net: Automatic covid-19 lung infection segmentation from ct images[J]. IEEE Transactions on Medical Imaging, 2020, 39(8): 2626-2637.
- [6] RONNEBERGER O, FISCHER P, BROX T. U net: Convolutional networks for biomedical image segmentation [C]// International Conference on Medical Image Computing and Computer-assisted Intervention. Cham:Springer, 2015: 234-241.
- [7] HE Kaiming, ZHANG Xiangyu, REN Shaoqing, et al. Deep residual learning for image recognition [C]//Proceedings of the IEEE Conference on Computer Vision and Pattern Recognition. Las Vegas:IEEE,2016: 770-778.
- [8] WANG Yude, ZHANG Jie, KAN Meina, et al. Self-supervised equivariant attention mechanism for weakly supervised semantic segmentation[C]//Proceedings of the IEEE/CVF Conference on Computer Vision and Pattern Recognition. Seattle, WA, USA: IEEE, 2020: 12275-12284.
- [9] BADRINARAYANAN V, KENDALL A, CIPOLLA R. Segnet: A deep convolutional encoder – decoder architecture for image segmentation [J]. IEEE Transactions on Pattern Analysis and Machine Intelligence, 2017, 39(12): 2481–2495.
- [10] QIN Xuebin, ZHANG Zichen, HUANG Chenyang, et al. U2-Net: Going deeper with nested U – structure for salient object detection[J]. Pattern Recognition, 2020, 106: 107404.