文章编号: 2095-2163(2023)02-0169-05

中图分类号: TN957.51

文献标志码:A

基于 CNN 和 BiLSTM 的地震检测漏报优化算法

张文浩,尹 玲

(上海工程技术大学 电子电气工程学院, 上海 201620)

摘 要:随着定位技术的不断发展,高频 GPS 技术逐渐成为地震研究领域的热点,可为地震预警工作做出一定补充。本文针 对地震检出过程中的漏报问题引入深度学习技术,提出融合区域特征的 CNN-BiLSTM 分类模型,对新西兰地区高频 GPS 时 间序列进行分析。首先探究小波基及分解层数对降噪效果的影响;其次对高频 GPS 数据进行归一化、降噪等预处理,并训练 融合区域特征的分类模型,实现地震检测。通过与预测模型及单独的 CNN、BiLSTM 模型进行对比,表明本文模型可有效降 低漏检率,具有一定应用价值。

关键词: 高频 GPS; 时间序列; 地震预警; 地震漏检

Optimization algorithm for seismic detection underreporting based on CNN and BiLSTM

ZHANG Wenhao, YIN Ling

(School of Electrical and Electronic Engineering, Shanghai University of Engineering Science, Shanghai 201620, China)

(Abstract) With the continuous development of positioning technology, high-frequency GPS technology has gradually become a hot spot in the field of earthquake research. At the same time, it can make a certain supplement for earthquake early warning. Aiming at the problem of report miss in the process of earthquake detection, the deep learning technology is introduced, and a CNN Bi-LSTM classification model integrating regional characteristics is proposed to analyze the high-frequency GPS time series in New Zealand. Firstly, the influence of wavelet base and decomposition layers on the noise reduction effect is explored. Secondly, the high -frequency GPS data is preprocessed such as normalization and noise reduction, and the classification model integrating regional characteristics is trained to realize seismic detection. Finally, by comparing with different prediction models, the results show that the model in this paper can effectively reduce the report miss rate and has promising application value.

[Key words] high-rate GPS; time series; earthquake early warning; earthquake underreporting

0 引 言

为了最大程度上减轻地震带来的灾害,各国政府越来越关注地震预警相关系统的研究与建设工作,许多国家都相继建设 GPS 观测网并投入使用, 为地震预警工作提供了大量的观测资料^[1]。地震预警技术作为目前国际上公认的能够减轻地震灾害 的有效手段之一,可有效减少地震带来的人员伤亡 及财产损失^[2]。因此研究准确地震检测算法对抗 震减灾、地震定位等研究有重要意义。

自长时窗平均/短时窗平均(STA/LTA)被提出 以后,在此基础上衍生了很多改进方法,谭玉阳 等^[3]针对微震事件,根据噪声振幅、偏振等差异提出 SLPEA 算法,根据信噪比的不同构建不同检测函数来对地震波形进行提取;刘晓明等^[4]引入权重因子 K 构建特征函数,使用全局最大的确定 p 波初至时刻;张小红等^[5]使用 S 变换对近震台站的高频GPS 信号进行 p 波拾取,与强震仪数据相对比得到较吻合的结果。随着深度学习技术的发展,越来越多的研究人员将深度学习用于地震检测中,Ross等^[6]利用卷积神经网络来检测地震相位,可在低信噪比的情况下进行拾取;Perol 等^[7]搭建神经网络,利用单一波形对地震进行分类,输出 0 为噪声,1-6对应 6 个区域的地震;李建等^[8]搭建多任务卷积神

通讯作者: 尹 玲 Email:lyin@ sues.edu.cn

收稿日期: 2022-04-12

基金项目:国家自然科学基金(61802251)。

作者简介:张文浩(1996-),男,硕士研究生,主要研究方向:深度学习及时间序列分析;尹 玲(1986-),女,博士,讲师,主要研究方向:时间序 列分析与预测、模型驱动式软件开发。

经网络,输入为台站三分量数据,实现对震相的检测 和到时的估计;刘佳楠等^[9]使用全卷积神经网络区 分初至波和背景噪声,在高噪声的环境下取得较好 结果;Dokht等^[10]使用深度卷积网络提取地震信号 和噪声信号的一般性特征,使用不同频域的地震波 作为输入,完成对地震事件的检测。

目前基于深度学习的到震检测研究较少,最常用的方法仍是利用能量特征差异进行检测工作。该方法主要用于高信噪比的数据,对于信噪比较低、能量较弱的 GPS 数据易出现漏报。本文提出一种融合区域特征的 CNN-BiLSTM 分类模型,降低到震检测过程中的漏报率,并与融合区域特征的预测模型及单独的 CNN、BiLSTM 模型对比来验证本文方法的有效性。

1 数据预处理

在训练神经网络时,数据预处理工作至关重要, 预处理的效果将直接影响模型的训练效果,影响网 络是否收敛^[11]。因此本文在数据预处理时对其进 行数据清洗、归一化操作,并探究小波降噪对实验的 影响。

1.1 数据来源

本文使用的高频 GPS 时间序列数据来自新西 兰 GEONET 地震信息网,收集 2008~2018 年间新西 兰北岛地区最小 4 级到最大 8.8 级共 214 个历史地 震事件中多个监测台站记录的高频 GPS 数据,数据 频率为 1 Hz。每个监测台站有 X、Y、Z 3 个方向的 观测数据,以 3 个台站 3 个方向上的高频 GPS 时间 序列为一个样本,最后得到训练集 6 124 条样本,测 试集 679 条样本。

1.2 缺失值处理

首先对高频 GPS 数据进行处理,根据解算质量 对台站数据进行筛选,只有少量的数据出现缺失值, 为保证数据的完整性及预测结果的准确性,补全缺 失值,常用的缺失值处理方法有平均值填充、特殊值 填充、数据补差。本文使用平均值补差方法,用周围 数据均值进行填充。

1.3 数据归一化

在深度学习训练过程中需要让数据在尺度上具 有一致性,归一化可提高模型优化算法的收敛速度。 本文使用 Min-Max 归一化对每个分量进行计算,归 一化公式如式(1)所示:

$$A^* = \frac{A_i - A_{\min}}{A_{\max} - A_{\min}} \tag{1}$$

其中, A_i 为数据每个分量的值; A_{max} 为每条数 据分量中的最大值; A_{min} 每条数据分量中的最小值。

1.4 小波降噪处理

由于高频 GPS 观测数据会受到多路效应及接 收机噪声干扰,噪声基底较大,可能会对序列分析造 成一定干扰,需要进行降噪处理。使用小波阈值降 噪对高频 GPS 数据进行处理,使用信噪比(Signal Noise Ratio, SNR)、偏差(BIAS)、均方根误差(Root Mean Square Error, RMSE)作为评价指标探究不同 小波基、分解层数对降噪效果的影响。SNR 为信噪 比,该指标反应降噪后的数据中真实信号及噪声信 号的比重, SNR 的值越高说明信号中的噪声越少, 计算公式(2); BIAS 表示未降噪信号与降噪后信号 的偏离程度,理想情况下为0,计算公式(3); RMSE 用来表示原始信号与降噪后信号两个时间序列的离 散程度, RMSE 的值越小说明降噪后信号的离散程 度越小,降噪效果越好,公式(4)所示:

$$SNR = 10 * \log_{10}(p_{signal}/p_{noise})$$
(2)

$$BIAS = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \left[y_i(t) - \hat{y}_i(t) \right]$$
(3)

$$RMSE = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i(t) - \hat{y}_i(t))^2}$$
(4)

其中, p_{signal} 为能量信号功率; p_{noise} 为噪声功率; $y_i(t)$ 是在 t 时刻的实际观测值; $\hat{y}_i(t)$ 是在 t 时刻模 型输出的预测值; n 是数据样本的总数。

小波阈值降噪的关键是对小波基、分解层数及 阈值进行选择,使用 Symlet 小波基处理高频 GPS 时 间序列,尝试使用不同的小波基(sym2-sym7)并固 定其他变量来比较评价指标的优劣,根据实验经验 将小波分解层数设置为 3,阈值函数使用平滑阈值 函数,得到的评价指标参数见表 1。由表 1 可知,使 用 sym6 作为小波基进行降噪,得到的 SNR 最高、 RMSE 最小、BIAS 的结果也较为理想,说明使用 sym6 作为小波基对序列进行降噪能最大程度上减 少时间序列中的噪声并保持序列的相对稳定。

表1 不同小波基对应的评价指标

Tab. 1 Table of evaluation indexes corresponding to different wavelet bases

	小波基	RMSE	BIAS	SNR
_	SYM2	0.002 593	8.201 1e-07	42.595 7
	SYM3	0.002 586	-3.866 2e-06	42.683 8
	SYM4	0.002 468	-1.055 5e-06	42.804 2
	SYM5	0.002 461	$4.008 \ 7e-07$	42.798 4
	SYM6	0.002 401	-1.356 2e-06	42.867 9
	SYM7	0.002 581	1.820 5e-06	42.767 0

在确定小波基后,需要确定分解层数,尝试1~4 层分解进行去噪,得到的各项指标见表 2。由表 2 可知,使用 1 层分解的效果最好,得到了的较低 *RMSE* 及较高的 *SNR*,*BIAS* 的偏离程度只比分解成 2 层略差。因此小波基选用 sym6,分解层数为 1 层 时有较好的降噪效果。

表 2 不同分解层数对应的评价指标

Tab.2 Evaluation index table corresponding to different decomposition layers

分解层数	RMSE	BIAS	SNR
1	0.001 182	-1.575 0e-07	49.421 1
2	0.001 874	-3.629 8e-08	45.587 8
3	0.002 561	1.820 5e-06	42.767 0
4	0.003 155	5.726 9e-06	40.782 3

2 基于 CNN-BiLSTM 神经网络的地震分类模型

2.1 LSTM 网络原理

长短期记忆(Long short-term memory, LSTM) 神经网络是一种特殊的循环神经网络,不同于单只 包含单一结构的神经网络,LSTM使用4种不同的门 结构,主要为了解决在长序列训练时出现的梯度消 失和梯度爆炸问题,LSTM 单元结构如图1所示。



图1 LSTM 单元结构

Fig. 1 LSTM unit structure

LSTM 通过输入门、遗忘门、输出门结构让时间序 列中的信息有选择性的通过。遗忘门要决定从上一 个状态中舍弃哪些信息,输入为前时刻的输出 h_{t-1} 和 当前的输入 x_t 输入到 σ 函数, σ 函数公式(5):

$$\sigma(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}} \tag{5}$$

遗忘门输出 f_i 的计算公式如公式(6)所示:

$$f_{i} = \sigma(W_{f} * [h_{i-1}, x_{i}] + b_{f})$$

$$(6)$$

其中, W_f 为遗忘门的权重, b_f 为偏置项。

输入门决定让多少信息进入到细胞状态中,可 以利用当前时刻的输入 x_i 和上一时刻的输出 h_{i-1} 通 过 σ 函数决定更新的信息 i_i ,公式(7):

$$i_{t} = \sigma(W_{i} * [h_{t-1}, x_{t}] + b_{i})$$
 (7)

其中, W_i 为输入门权重, b_i 为偏置项。

用 x_i 和 h_{i-1} 通过 tanh 层得到临时细胞状态 C'_i , 公式(8):

$$C_{i}^{'} = \tanh(W_{c} * [h_{i-1}, x_{i}] + b_{c})$$
 (8)

其中, W。为细胞单元权重, b。为偏置项。

最后用上一神经元的输出细胞状态乘遗忘门的输出结果,加上输入门更新的信息*i*,和临时细胞状态*C'*,相乘的结果,最终得到新的细胞状态*C*, 公式(9):

$$C_{i} = f_{i} * C_{i-1} + i_{i} * C_{i}^{'}$$
(9)

输出门决定了从细胞状态中输出哪些信息到下 一神经元,将当前时刻的输入 x_i 和上一时刻的输出 h_{i-1} 通过 σ 函数来确定输出信息 O_i , 公式(10):

$$O_{t} = \sigma(W_{0} * [h_{t-1}, x_{t}] + b_{0})$$
(10)

其中,
$$W_a$$
为输出门权重, b_a 为偏置项。

将输入门的结果经过 tanh 函数,最后将两者相 乘得到 LSTM 单元的输出 h,,公式(11):

$$h_t = O_t * \tanh(C_t) \tag{11}$$

2.2 CNN-BiLSTM 网络结构

LSTM 模型解决了循环神经网络中存在的循环 依赖问题,但是该网络只使用了单向的过去信息,而 没有使用未来的信息。为了更好地学习 GPS 时间 序列的变化趋势及局部特征,本文使用双向长短时 记忆网络(Bi-Directional Long Short Term Memory, Bi-LSTM),同时学习时间序列的过去及未来相关的 信息。首先使用卷积神经网络(Convolutional Neural Network, CNN)提取时间序列中的短时小尺度特征 信息,再送入 Bi-LSTM 网络提取长时序信号的关联 信息。卷积网络使用深度为1的2D 卷积,shape 为 (1,64,(3,9)),卷积核个数为64,卷积核大小为3, 为了防止过拟合的发生加入 dropout 层,在网络的随 机区域进行稀疏性限制,最后利用全连接和 sigmoid 实现噪声-事件的二分类,融合区域特征的 CNN-BiLSTM 分类模型框架如图2 所示。

CNN-BiLSTM 的地震检测算法过程示意图如图 3 所示。整个流程可分为数据预处理部分及神经网 络处理部分。数据预处理部分将原始波形中的地震 片段进行分割组成数据集,再对数据使用小波阈值 方法进行降噪及数据的归一化操作;神经网络由输 入层、CNN 层、Bi-LSTM 层、及输出层组成。输入为 长度 38 s 的时间序列片段,其中含 30 s 的到震前序 列及 8 s 的震后序列,特征维度为 3 个台站的三分 量数据;使用卷积提取维度间短期的相关特征;双向 循环神经网络叠加了正向和反向的 LSTM 层,并将输入的正向数据输入正向 LSTM 层,计算从 1 到 t 时刻 值,输入的反向数据输入反向 LSTM 层,计算从 t 到 1 时刻的值,并把正向 LSTM 及反向 LSTM 层相应时刻 的隐藏层状态连接;再将双向 LSTM 输出的向量进行 全连接,经过 sigmoid 运算后输出分类结果。



图 2 融合区域特征的 CNN-BiLSTM 分类模型框架





图 3 融合区域特征的 CNN-LSTM 分类模型计算过程示意图 Fig. 3 Schematic diagram of the calculation process of CNN-LSTM classification model integrating regional features

2.3 模型评估

使用准确率、精确率、召回率作为评价指标对训 练模型进行评估,精确率越高说明模型对地震事件 的误检率越低,召回率越高说明模型的漏检率越低, 准确率、精确率、召回率公式分别如式(12)~式 (14)所示:

$$A_{cc} = \frac{T_{p} + T_{N}}{T_{p} + T_{N} + F_{P} + F_{N}}$$
(12)

$$P_{re} = \frac{T_p}{T_p + F_p} \tag{13}$$

$$R_e = \frac{I_p}{T_p + F_N} \tag{14}$$

其中, T_p 为正样本被正确预测的样本数量; F_p 为负样本错误预测为正样本的数量; T_N 为负样本正确预测为负样本的数量; F_N 为正样本错误预测为负 样本的数量。

使用新西兰地区高频 GPS 数据对模型进行训练,并探究数据降噪、学习率、网络层数及 dropout 值等参数对结果的影响,分别使用经过降噪及未经过降噪的数据训练网络,未经降噪处理时得到的模型准确率为 92.3,%,降噪后准确率提升为 95.22%。对 dropout 参数进行调优,依次调整 dropout 值为 0.2、0.3、0.4、0.5 进行训练,实验结果显示当 dropout 的值取 0.3 时准确率较高;使用多个不同的学习率 对模型进行训练,不同学习率下损失函数的变化如 图 4 所示,当学习率为0.000 3时收敛速度较慢,当选择学习率0.000 8时可以较快收敛且损失函数值 较低,当学习率为0.001 5时,虽然能够较快收敛,但 是不够稳定存在一定的震荡现象。



4,采用一层的卷积神经网络得到的准确率、召回率

及精确率较低,使用两层的卷积神经网络比3层卷 积的检验结果较高,且较深的网络会增加模型训练 所需的时间,综合考虑模型的精度和训练所需要的 时间,本文最终选取两层的卷积神经网络结构。

表 4 不同卷积层数的检测结果

Tab. 4	Detection	results	of	different	convolution	lavers

层数	准确率/%	召回率/%	精确率/%
1	95.95	95.25	96.53
2	97.03	96.48	97.51
3	96.26	96.18	96.28

训练时使用 ADAM 作为优化器,使用交叉熵作 为损失函数来优化参数,经过对学习率、网络层数、 dropout 等参数进行调优后,模型在训练集上的准确 率达到了 97.03%,此时学习率、网络层数、batch size、dropout 的值分别为 0.000 8、2、64、0.3。

3 实验结果及对比分析

为验证模型的实际检验能力,本文选取训练的 最优模型对新西兰北岛地区台站记录的地震波形数 据及无震噪声数据进行检测。该模型训练了 200 个 epoch后,在训练集上精确率为 97.03%、召回率为 96.48%、准确率为 97.51%。使用该模型对由 316 个 地震波形和 363 个噪声波形组成的测试集进行测 试,得到测试集上的准确率为 91.45%、召回率为 90.5%、精确率为 91.08%。

单独使用 CNN 分类器、Bi-LSTM 分类器及融合 区域特征的预测方法对 316 个地震波形和 363 个无 震噪声波形组成的测试集做对比实验,不同模型的 检出结果对比见表 5。由表 5 可知,本文提出的分 类模型与预测模型相比提高了 5.69% 的召回率,降 低了漏检率,同时其他指标也比预测模型及单独的 Bi-LSTM 及 CNN 模型有所提高。

表 5 不同模型的检出结果对比	表 5	不同模型的检出结果对比	
-----------------	-----	-------------	--

Tab. 5 Comparison of detection results of different models

方法	准确率/%	召回率/%	精确率/%
本文融合区域特征的分类模型	91.45	90.5	91.08
融合区域特征的预测模型	88.36	84.81	89.63
Bi-LSTM	83.06	80.38	82.73
CNN	81.44	77.53	81.66

4 结束语

本文提出一种融合区域特征的 CNN-BiLSTM 分类模型来降低地震检测的漏报率。首先,在预处 理过程中使用小波阈值方法对高频 GPS 数据去噪; 其次,训练并调优 CNN-BiLSTM 模型进行地震检 测,通过与融合区域特征的预测模型、单 Bi-LSTM 模型及单 CNN 模型进行对比实验。实验结果表明, 本文提出的分类模型相比融合区域特征的预测模型 对召回率有较大提高,能有效降低漏报率,并且检测 的准确率等指标要比单独的 CNN、BiLSTM 模型要 高,提升了模型的可靠性。

参考文献

- [1] 史洪山. 地震预警震级测定技术研究[D]. 中国地震局工程力 学研究所, 2012.
- [2] 张红才,金星,李军,等.地震预警震级计算方法研究综述[J]. 地球物理学进展,2012,27(2):464-474.
- [3] 谭玉阳, 于静, 冯刚,等. 微地震事件初至拾取 SLPEA 算法[J]. 地球物理学报, 2016, 59(1):12.
- [4] 刘晓明,赵君杰,王运敏,等.基于改进的 STA/LTA 方法的微 地震 P 波自动拾取技术[J].东北大学学报:自然科学版,2017, 38(5):6.
- [5] 张小红, 郭斐, 郭博峰,等. 利用高频 GPS 进行地表同震位移监 测及震相识别[J]. 地球物理学报, 2012, 55(6);7.
- [6] ROSS Z E, MEIER M A, HAUKSSON E, et al. Generalized Seismic Phase Detection with Deep Learning [J]. Bulletin of the Seismological Society of America, 2018,108(5A):2894-2901.
- [7] PEROL T, GHARBI M, DENOLLE M. Convolutional neural network for earthquake detection and location [J]. Science Advances, 2018, 4(2): e1700578.
- [8] 李健, 王晓明, 张英海, 等. 基于深度卷积神经网络的地震震相 拾取方法研究[J]. 地球物理学报, 2020, 63(4):16.
- [9] 刘佳楠, 武杰. 基于全卷积神经网络的地震初至波拾取[J]. 信 息技术与网络安全, 2018, 37(11):6.
- [10] DOKHT R, KAO H, VISSER R, et al. Seismic Event and Phase Detection Using Time – Frequency Representation and Convolutional Neural Networks [J]. Seismological Research Letters, 2019,90(2A):281–490.
- [11] HAYKIN S S, GWYNN R. Neural Networks and Learning Machines [M]. China Machine Press, 2009.